19日本国特許庁

公開特許公報

⑩特許出願公開

昭52—130602

(1) Int. Cl².

②特

G 01 B 7/12 G 11 B 17/00

G 11 B 19/12

識別記号

⑤日本分類
102 C 8
106 C 32

庁内整理番号 7346—23 7707—24

❸公開 昭和52年(1977)11月2日

発明の数 1 審査請求 未請求

(全 3 頁)

匈レコードサイズ検出装置

顧 昭51—48324

②出 願 昭51(1976)4月27日

⑩発明 者 家田基

浜北市内野4965番地の576

⑪出 願 人 日本楽器製造株式会社

外1名

明細書

1. 発明の名称 レコードサイズ検出装置

2.特許請求の範囲

レコード盤の導入機に対応する位置に第1の 磁気感応部材をレコードサイズに対応に配設し、 レコード盤の最終構位置に対応して第2の磁気 感応部材を配設した磁気感応手段と、アーム移動と連動し、シャーブな磁束を第1の磁気に 部材に与える第2のマグネットと、プロードな 破束を前配第2の磁束発生手段とを備える マグネットとからなる磁束発生手段とを備える レコードサイズ検出装置。

3.発明の詳細な説明

この発明はレコードサイズ検出装度に係り、 更に辞述すれば再生開始時、アームの針先位置をレコードのサイズに応じた場入 存位値に正しく 正対させると共にサイズにより 異なるレコード 母終 酵を検出する 誤の検 出誤 差を除去する。 レーヤのレコードサイズ検 出装値に関する。 レコードブレーヤの自動 化にあたり、レコー

ドサイズを自動的に検出する手段として、ター ンテーブル上にレコードサイズに対応した3個 の光電変換素子を配設し、レコード盤の有無お よびレコード盤のサイズの種別を光学的に検出 するもの、あるいはリードイン位置を機械的に セットするもの等種々の手段のものが提案され ている。しかし、前者のターンテープル上のレ コードサイズに対応した位置に光道変換素子を 設けることは電気的な接続関係が面倒な上にレ コード盤上を照射する光源が必要となり、後者 の機械的に行なり場合には回転カムの如き機械 的スイッチをサイズに合せてセットする必要が あり機械的に複雑な上に機械音が生じ、 いすれ もの場合もリードイン位置の設定は可能である が同じ構成でレコード最終構位置の検出をも行 なえるものはなく別々の手段で行なわれていた。 この発明は上述した欠点を除去することを特 徴とするもので、その特徴とするところはリー ドイン時にはレコードサイズに応じた位置に正 しく位置するようにシャーブな磁束を有した磁

特開 昭52-130602(2)

石により低気感応累子を動作させ、リードアウート時には170盤と300,250盤との内周差の距離をプロートな磁束を有した他の低石により磁気で深子を動作させることにより調団路によりアームリフタを動作させるようでしたショードサイズ自動検出装置を提供するものである。以下この発明を図に示すリニアトランキングフレーャに用いた一実施例について詳述する。

レコードサイズによる外径 A , 最初の音響の 直径 B , 最終音 講の直径 O および 最終 酵の直径 D は次表の通りである。

畏

•	3 0 ø	2 5 ø	170
A	301 mm	2 5 1	1 7 5
В	2 9 3	2 4 2	168
0	1152	1 1 5 2	106
D	1064	1 0 6 4	7 7

この発明のレコードサイズ検出装置は、第1

生部11 とで略構成されている。図中 1 はアーム、 2 はシンパルサポート部である。

また、第2図に示すように前述した各級感応報子81~83は各感応報子の感応時の出力で動作するアーム下降信号出力回路 AD8 と切替スイッチ8Wを介して選択的に、磁気感応案子84はアーム上昇信号出力回路 AD8 の出力とでれたい、前記アーム上昇信号出力回路 AD8 の出力とで、前記アーム上昇信号出力回路 AD8 の出力とで、前記アーム上昇信号出力回路 AD8 の出力とで、カとで、カームを出回路 AND の出力とないアームと見下降動作部へ送出されるよう構成されている。

今仮に3000盤を図示してないターンテーブル上に載せて切替スイッチ8Wで磁気感応素子81を選択しプレイ 釦を押せば移動台3が図示しない移動用ベルトで第1 図に示す矢印の如く、左方向に移動し始め、第2のマグネットN2が第3 図に示すように磁気感応素子81と対向状態により前記案子81は磁束巾41のシャーブな磁束により第4 図に示すようなアーム下降信号出力回路

図に示すよりにブレーャ本体のパネル 5 の下面 に取付部材8を介して同一平面上に30¢, 25 0 および17 0 レコート盤の前表に示す最 初の音薜半径より若干(アームの下降に要する 時間分のトレース 距離に相当する)外側位置に 磁気感応案子(例えばホール案子、マグネット ダイオード)81,82 および83を、 最終解の円径 差および導出機附近に前配平面から更に下方に 位置する如く取付部材9を介して磁気感応素子 84をそれぞれ配設してなる磁気感応部10と、前・ 記パネル5上を車輪4を介してレコード解の法 協方向に平行移動する移動台3と固定した移動 台連結部材もを介して取付けられたマグネット ホルダ部材1の一端に磁性面が大きくかつ前記 移動台3の移動時磁気感応素子84のみ磁束の検 出ができるよりに水平方向にプロードな磁束を 与える第1のマグネットM1と、前記マグネット ホルダ部材1の他端に垂直方向にシャープな磁 東を与える磁気感応累子81~83で磁東の検出が できる第2のマグネットM2とを配設した磁束発



ADS からパルス中がいの位置検出信号 SN1 (位置 精度の高い)が送出され、アーム 1 が下降し最初の音構位置から正確にリードインする。

以上、リニアトラッキングブレーャに與応した例を示したが他のブレーヤでも実施することができることはいうまでもない。また、マグネットは永久磁石を用いる例を示したが低磁石で

もよく、磁気感応客子とマグネシトの取付は、 相対位置が逆でもよい。なお、リードイン位置 彼出時の磁気感応案子またはマグネットに磁気 シールド板を併設すればよりシャーブな出力が 得られる。

4. 図面の簡単な説明

図はいずれもとの発明の一実施例を示すもの で、第1図はレコードサイズ自動検出装置の全 特開 昭52-130602(3)

体の構成図、第2図は要部の電気的回路図、第 3 図は磁束の構成図、第4図は磁気感応案子の 出力波形図である。

1 … アーム、 2 … ジンパルサポート部、

3 … 移動台、 4 … 車輪、

5 … パネル、 6 … 移動台連結部材、

1…マグネツトホルダ部材、

8,9…取付部材、10…磁気感応部、

11 … 磁束発生部、 81~84 … 磁 気感応紫子、

M1,M2 … マクネット、

ADS … アーム下降信号出力回路、

AUS ··· アーム上昇信号出力回路、

AND … 論 理 積 回 路 、 ASD … アーム 速度 後出回路。

特許出願人 日本杂器製造株式会社

代理人 且 六郎 御野

< ±







